

デジタルメディア処理2

担当: 井尻 敬

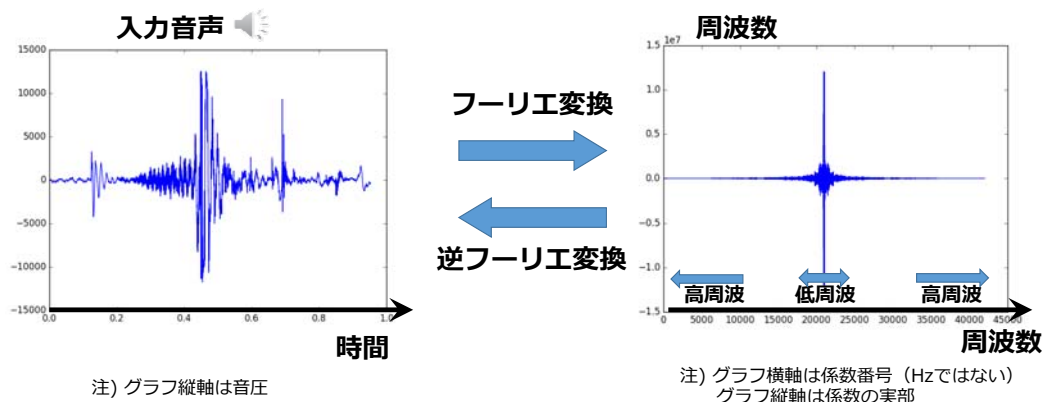
Contents

- フーリエ変換の概要
- フーリエ級数展開とフーリエ変換
- 離散フーリエ変換とその性質
- 周波数フィルタリング

フーリエ変換とは (音)

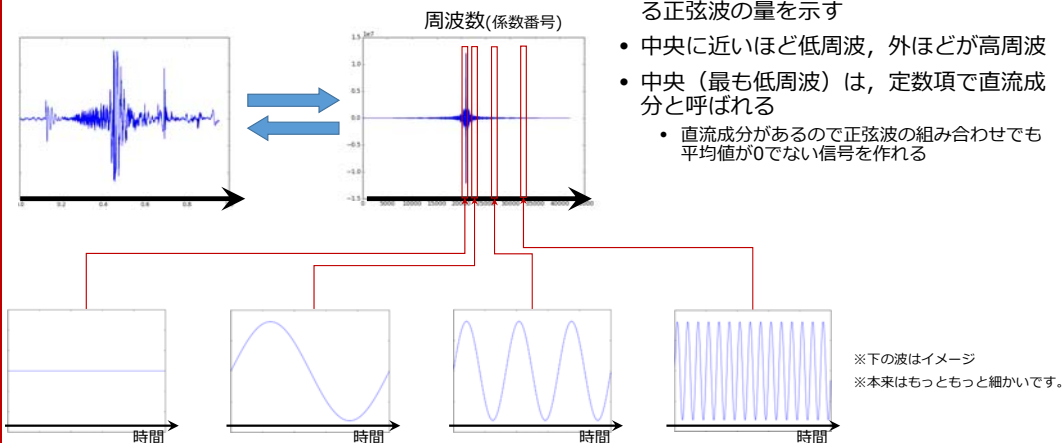
FourierSound.py

- 横軸が時間の関数を、横軸が周波数の関数に変換する手法

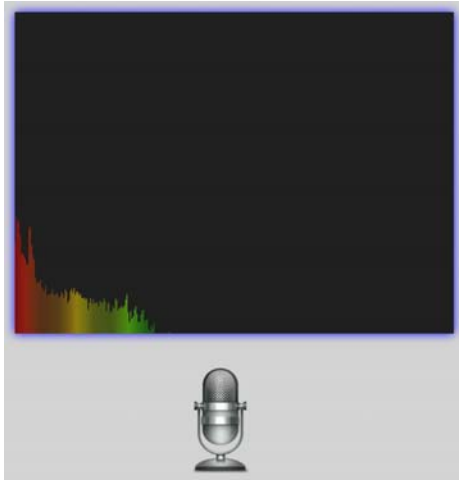


フーリエ変換とは (音)

FourierSound.py



- フーリエ変換後の関数は元信号に含まれる正弦波の量を示す
- 中央に近いほど低周波, 外ほどが高周波
- 中央 (最も低周波) は, 定数項で直流成分と呼ばれる
 - 直流成分があるので正弦波の組み合わせでも平均値が0でない信号を作れる



音の実時間フーリエ変換

データ量に依存するが1D/2D
のフーリエ変換は高速なので
実時間解析可能

Spector Analyzer
by Hidetomo Kataoka @ 立命館大

フーリエ変換とは (画像)

- 横軸が時間/空間の関数を、横軸が周波数の関数に変換する手法

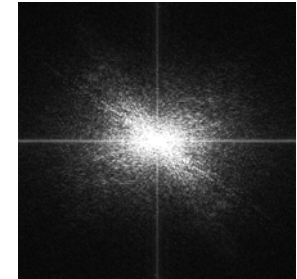


画像
(2D空間に画素が並ぶ)

フーリエ変換



逆フーリエ変換

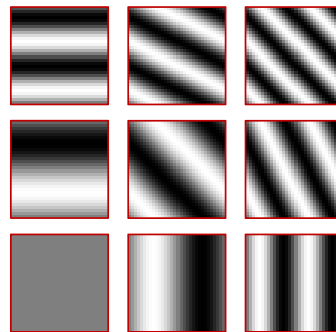
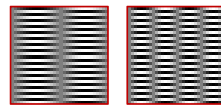
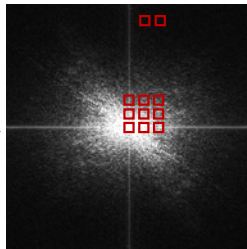


周波数画像
(画素は特定周波数の大きさを示す)

フーリエ変換とは (画像)



フーリエ
変換



この図はイメージです
本来は現画像と同サイズで
もっと細かいです

- フーリエ変換後の画像の画素は元信号
に含まれる正弦波の量を示す
- 中央付近が低周波, 外側が高周波
- 中央画素は, 定数項 (直流成分)

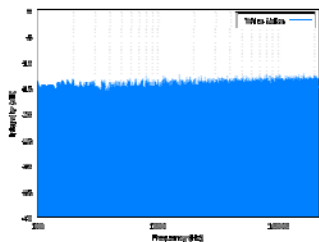
→ 任意の画像はしましま画像の和で表現できる

フーリエ変換とは (画像)

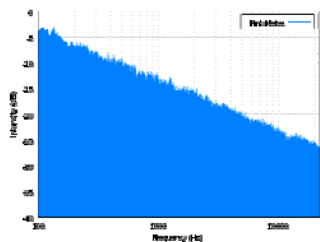
FourierPaint.py
FourierImg.py

余談 (ノイズ)

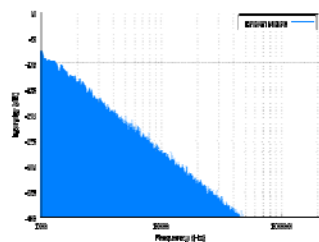
ノイズ (雑音) には、それが含む周波数の分布に応じて特定の名前が付いたものがある



ホワイトノイズ
スペクトルが一様に分布



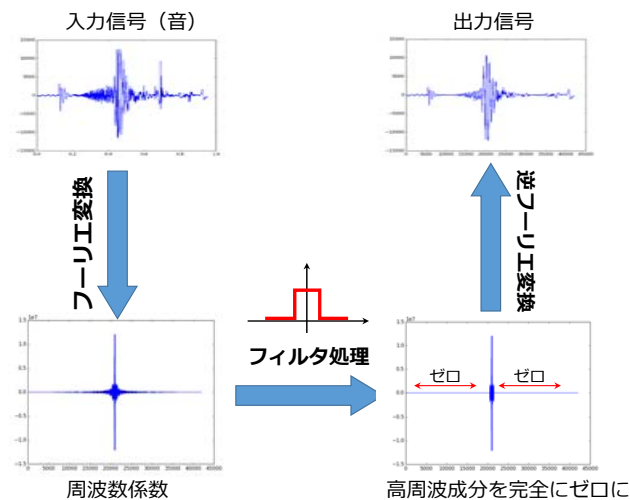
ピンクノイズ
スペクトル分布が $1/f$ に比例



ブラウンノイズ
スペクトル分布が $1/f^2$ に比例

周波数フィルタリング (音)

FourieSound.py



フーリエ変換により周波数を考慮したfilterが設計できる

1. フーリエ変換
2. 周波数空間でフィルタを掛け
3. 逆フーリエ変換

周波数フィルタリング (音)

イコライザ

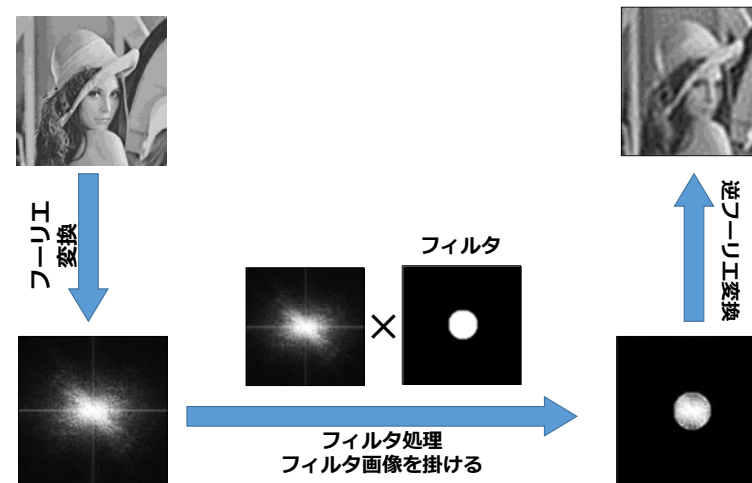
周波数ごとにボリュームを調整する音質調整器

1. 音源をフーリエ変換
2. 周波数ごとにフィルタを掛ける
3. 逆フーリエ変換



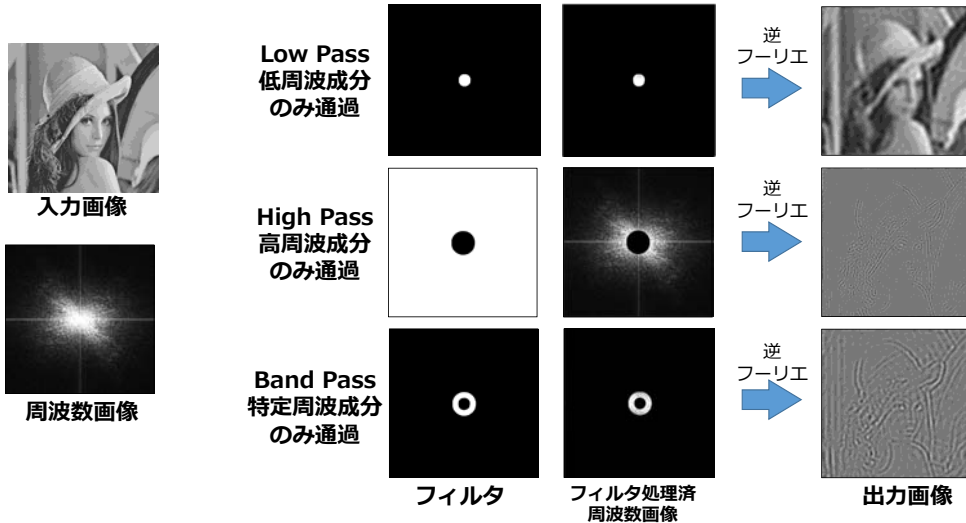
Itunesのイコライザ

周波数フィルタリング (画像)



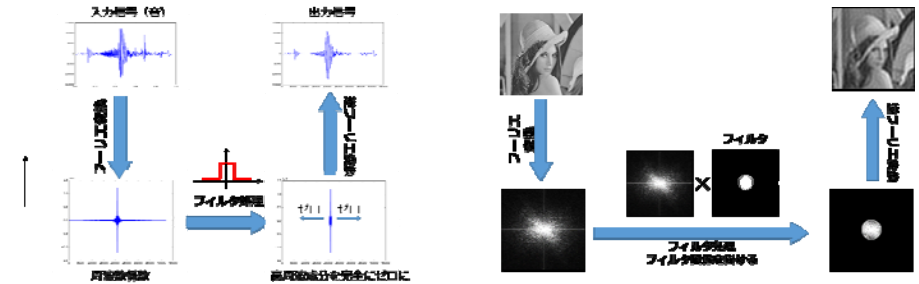
説明のためLowpassの半径を大きく可視化
本当はもっと小さい

周波数フィルタリング（画像）



まとめ：音・画像のフーリエ変換の概要

- フーリエ変換は、横軸時間の関数を横軸周波数の関数に変換する
 - 逆フーリエ変換も定義される
 - 2次元フーリエ変換は画像へ適用できる
 - 周波数空間でフィルタ処理すると、周波数に特化した信号処理が可能



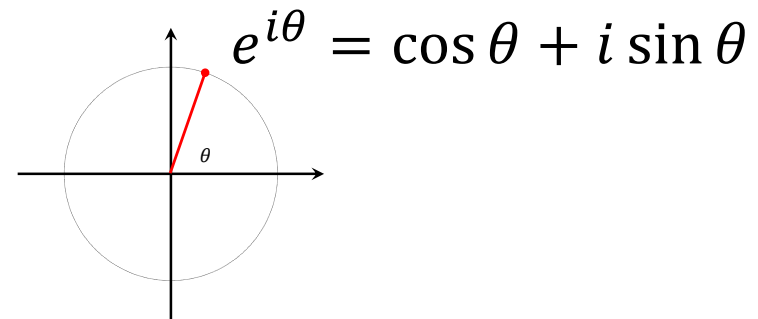
Contents

- フーリエ変換の概要
- **フーリエ級数展開とフーリエ変換**
- 離散フーリエ変換とその性質
- 周波数フィルタリング

本講義では、フーリエ変換の意味的な理解と画像処理応用に重点を置きます。
証明と導出は（少しだけしか）扱いません。

詳しく知りたい人は「[金谷先生:これなら分かる応用数学教室](#)」を強くお勧めします。

オイラーの式



$e^{i\theta}$ はガウス平面における単位円に乗る

これはもうこういう表記法だと思って覚えてください

練習

三角関数を合成せよ

- $a \sin \theta + b \cos \theta$

複素数の積を求めよ

- $a (\cos \theta + i \sin \theta) * b (\cos \phi + i \sin \phi)$

以下の関係を証明せよ

- $e^{i\theta} e^{i\phi} = e^{i(\theta+\phi)}$

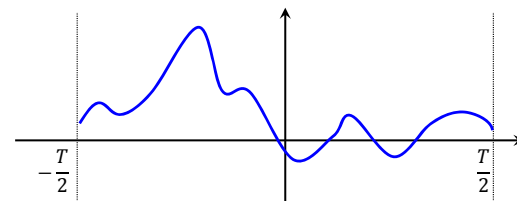
- $(e^{i\theta})^n = e^{in\theta}$

- $\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$

- $\sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$

フーリエ級数

区間 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 上の連続関数 $f(t)$ は、フーリエ級数で表現できる。



$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos k\omega_0 t + b_k \sin k\omega_0 t)$$

$$a_k = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0 t dt$$

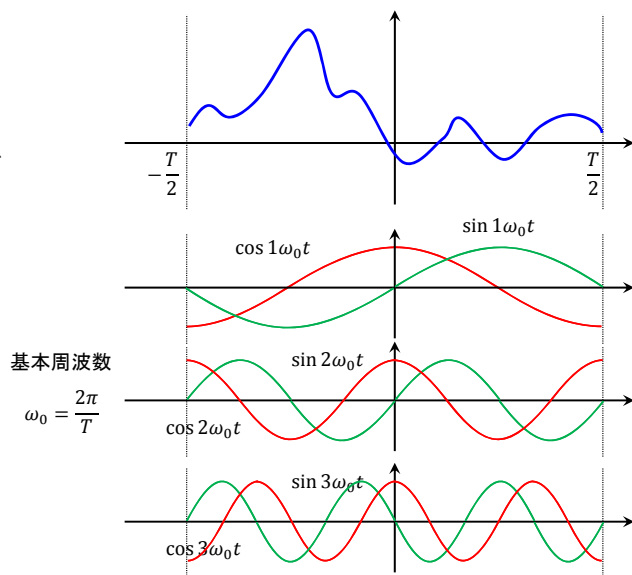
$$b_k = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t dt$$

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$: 基本周波数

フーリエ級数

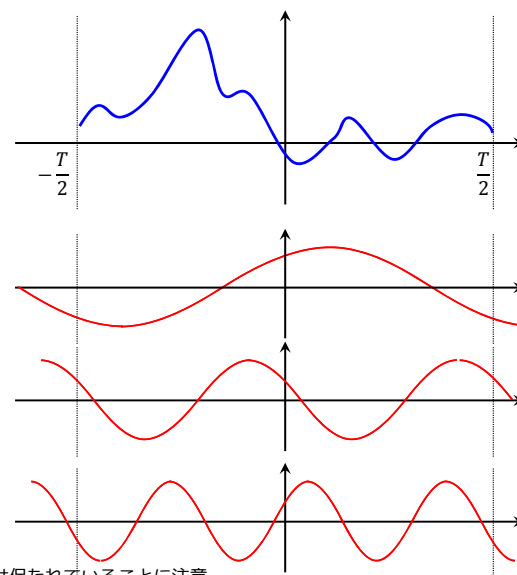
区間 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 上の連続関数 $f(t)$ は、フーリエ級数で表現できる。

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + a_1 \cos 1\omega_0 t + b_1 \sin 1\omega_0 t + a_2 \cos 2\omega_0 t + b_2 \sin 2\omega_0 t + a_3 \cos 3\omega_0 t + b_3 \sin 3\omega_0 t + \dots$$



フーリエ級数

区間 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 上の連続関数 $f(t)$ は、フーリエ級数で表現できる。



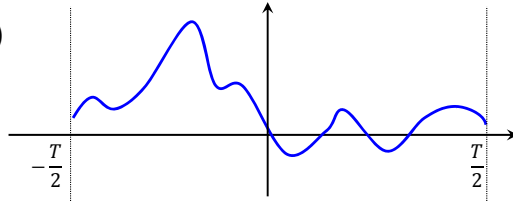
$$f(t) = \frac{a_0}{2} + a'_1 \sin(1\omega_0 t + \phi_1) + a'_2 \sin(2\omega_0 t + \phi_2) + a'_3 \sin(3\omega_0 t + \phi_3) + \dots$$

「sin と cos の振幅を変えて足す」とも思えるが、「 a_k と b_k で振幅と位相ずれを制御する」とも見てもよい

位相がずれても、 $-\frac{T}{2}$ と $\frac{T}{2}$ における位置は同じなので、周期性は保たれていることに注意

フーリエ級数(複素数表記)

区間 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 上の連続関数 $f(t)$ は、
フーリエ級数で表現できる。



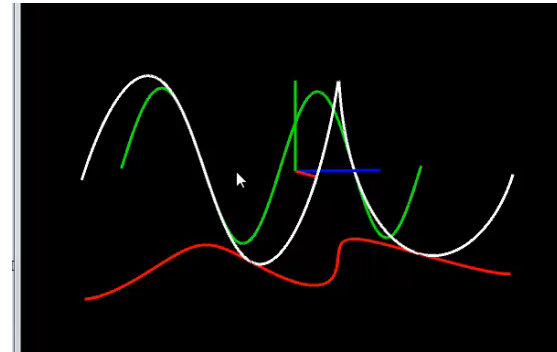
$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t}$$

$$C_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t} dt$$

この複素数表記された
正弦波を重ね合わせていることは分かるんだけど、
 $\cos k\omega_0 t, \sin k\omega_0 t$ に比べてイメージしにくい

フーリエ級数(複素数表記)

$f(t) = e^{ik\omega_0 t} = \cos k\omega_0 t + i \sin k\omega_0 t$
この正弦波は何なのか？



赤が実軸
緑が虚軸
青が時間軸

<https://www.youtube.com/watch?v=YjEkBjDhbr4>

フーリエ級数(複素数表記)

区間 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 上の連続関数 $f(t)$ は、
フーリエ級数で表現できる。

$$\begin{aligned} f(t) = & C_0 \\ & + C_1 e^{i1\omega_0 t} - C_{-1} e^{-i1\omega_0 t} \\ & + C_2 e^{i2\omega_0 t} - C_{-2} e^{-i2\omega_0 t} \\ & + C_3 e^{i3\omega_0 t} - C_{-3} e^{-i3\omega_0 t} \\ & + \dots \end{aligned}$$

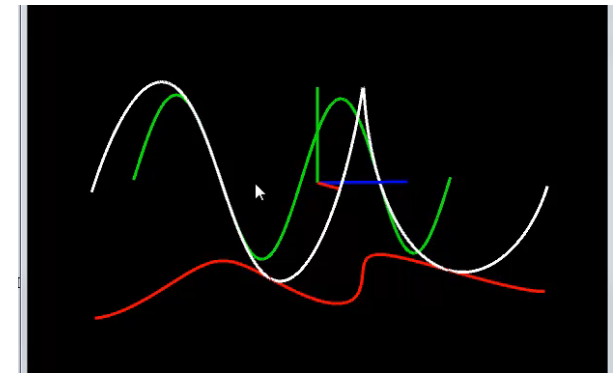
複素数の掛け算 $C e^{i\omega t}$ は
 $C = r(\cos \phi + i \sin \phi)$ とすると、
 $C e^{i\omega t} = r e^{i(\omega t + \phi)}$ となる

つまり、 C を掛けるというのは、
 $e^{i\omega t}$ に対し位相を θ ずらして r 倍する
操作だといえる

フーリエ級数(複素数表記)

区間 $[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}]$ 上の連続関数 $f(t)$ は、
フーリエ級数で表現できる。

$$\begin{aligned} f(t) = & C_0 \\ & + C_1 e^{i1\omega_0 t} - C_{-1} e^{-i1\omega_0 t} \\ & + C_2 e^{i2\omega_0 t} - C_{-2} e^{-i2\omega_0 t} \\ & + C_3 e^{i3\omega_0 t} - C_{-3} e^{-i3\omega_0 t} \\ & + \dots \end{aligned}$$



動画の後半参照 or `FourieViz.pde`をprocessingで実行してみてください。

※今回は導出と証明を省きました
詳しく知りたい人は教科書参照

まとめ: フーリエ級数展開

- オイラーの式 $e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$

$$e^{i\theta} e^{i\phi} = e^{i(\theta+\phi)}, (e^{i\theta})^n = e^{in\theta}, \cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}, \sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$$

- フーリエ級数展開: 周期Tを持つ関数は正弦波の重ね合せで表現可

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos k\omega_0 t + b_n \sin k\omega_0 t), a_n = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0 t dt, b_n = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t dt$$

- フーリエ級数展開 (複素数表現):

上式にオイラーの式を代入すると以下のように変形できる

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t}, C_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t} dt$$

練習: 下の式(1)-(3)より, 式(4)(5)を導け

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos k\omega_0 t + b_n \sin k\omega_0 t) \dots (1)$$

$$a_k = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0 t dt \dots (2)$$

$$b_k = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t dt \dots (3)$$

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t} \dots (4)$$

$$C_k = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t} dt \dots (5)$$

金谷先生:これなら分かる応用数学教室の3.3章を参照のこと

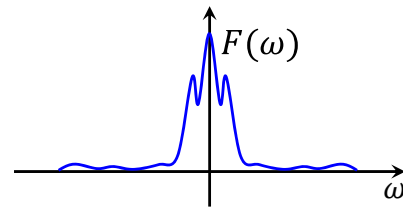
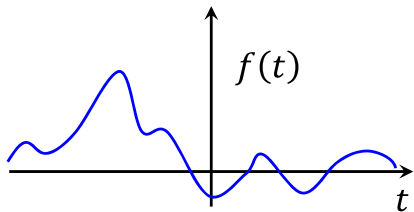
フーリエ変換とは

フーリエ変換:

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt$$

逆フーリエ変換:

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega$$



- 時間tの関数 $f(t)$ を、周波数 ω の関数 $F(\omega)$ に変換する
- $f(t)$ と $F(\omega)$ は複素関数である ($f(t)$ は実数関数のことが多い)
- フーリエ級数展開において $T \rightarrow \infty$ とすると導出できる

フーリエ変換には, 少し異なる複数の定義が存在する

フーリエ変換:

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt$$

逆フーリエ変換:

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega$$

フーリエ変換:

$$F(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt$$

逆フーリエ変換:

$$f(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega t} d\omega$$

フーリエ変換:

$$F(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i2\pi\omega t} dt$$

逆フーリエ変換:

$$f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i2\pi\omega t} d\omega$$

フーリエ変換の導出は、『金谷健一先生これなら分かる応用数学教室』の3.4章を参照

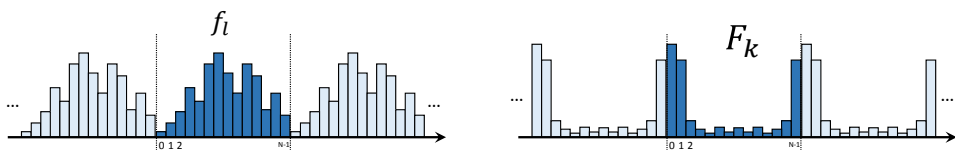
Contents

- フーリエ変換の概要
- フーリエ級数展開とフーリエ変換
- **離散フーリエ変換**
- **周波数フィルタリング**

離散フーリエ変換 (1D)

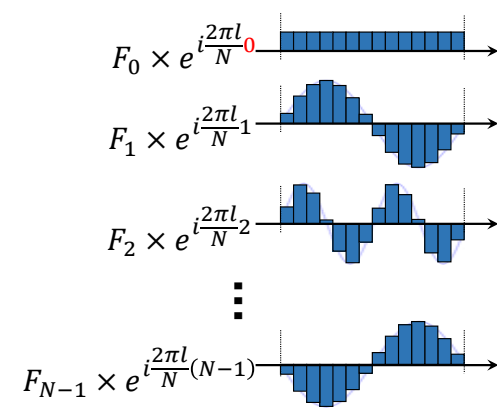
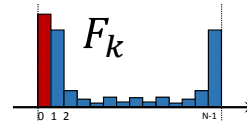
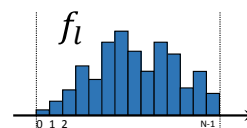
$$\text{フーリエ変換 } F_k = \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} f_l e^{-i\frac{2\pi kl}{N}}$$

$$\text{逆フーリエ変換 } f_l = \sum_{k=0}^{N-1} F_k e^{i\frac{2\pi kl}{N}}$$



- 周期 N の離散値 f_l を周期 N の離散値 F_k に変換する
- f_l と F_k は複素数 (ただし f_l は実数列のことが多い)
- f_l が実数の場合 $F_k = \overline{F_{-k}}$ が成り立つ ($F_{-k} = F_{N-k}$)

$$f_l = \sum_{k=0}^{N-1} F_k e^{i\frac{2\pi kl}{N}}$$



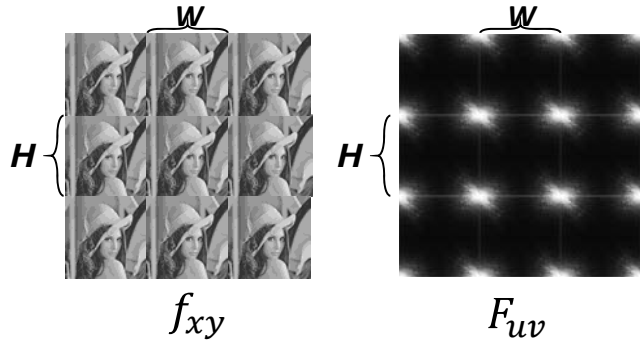
※グラフは全て複素数

- F_0 は定数 (直流成分) に対応
- F_k は $[0, N-1]$ 区間において N 回振動する正弦波に対応
- $K=N/2$ がもっとも高周波で, $k=N-1$ は $k=1$ の正弦波と同じ周波数 (位相は逆)

離散フーリエ変換 (2D)

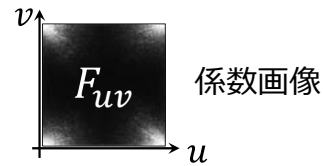
フーリエ変換: $F_{uv} = \frac{1}{WH} \sum_{y=0}^{H-1} \sum_{x=0}^{W-1} f_{xy} e^{-\frac{2\pi x u}{W} i} e^{-\frac{2\pi y v}{H} i}$

逆フーリエ変換: $f_{xy} = \sum_{v=0}^{H-1} \sum_{u=0}^{W-1} F_{uv} e^{\frac{2\pi x u}{W} i} e^{\frac{2\pi y v}{H} i}$

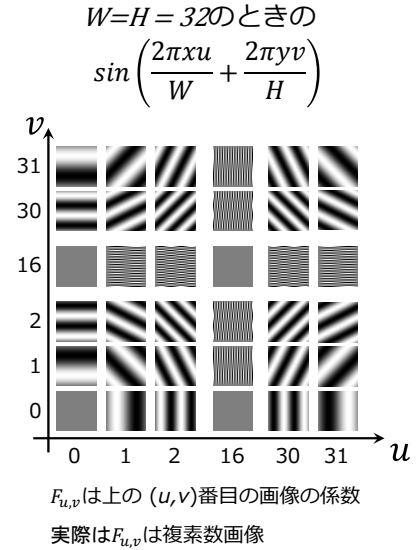


縦横方向に周期H/Wで繰り返す
離散値 f_{xy} を、離散値 F_{uv} に変換
 f_{xy} と F_{uv} は複素数列 (f_{xy} は画像-
実数列-のことが多い) v

$$f_{xy} = \sum_{v=0}^{H-1} \sum_{u=0}^{W-1} F_{uv} e^{\left(\frac{2\pi x u}{W} + \frac{2\pi y v}{H}\right) i}$$



- $F_{0,0}$ は定数 (直流成分) の係数
- $F_{u,v}$ は、画像区間において『縦に u 回・横に v 回振動する正弦波画像』の係数
- $U=v=N/2$ がもっとも高周波で、 $u=N-1$ は $u=1$ の正弦波と同じ周波数 (位相は逆)



離散フーリエ変換の計算例

$N = 8$ のとき

入力: $f_0, f_1, f_2, f_3, f_4, f_5, f_6, f_7$

$$F_k = \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} f_l e^{-i \frac{2\pi k l}{N}}$$

↑ 複素数とかできて
ややこしうけど
ただの和分

$$F_0 = \frac{1}{8} \left[f_0 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 0}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 0}{8} \right) + f_1 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 0}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 0}{8} \right) + \dots + f_7 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 0}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 0}{8} \right) \right]$$

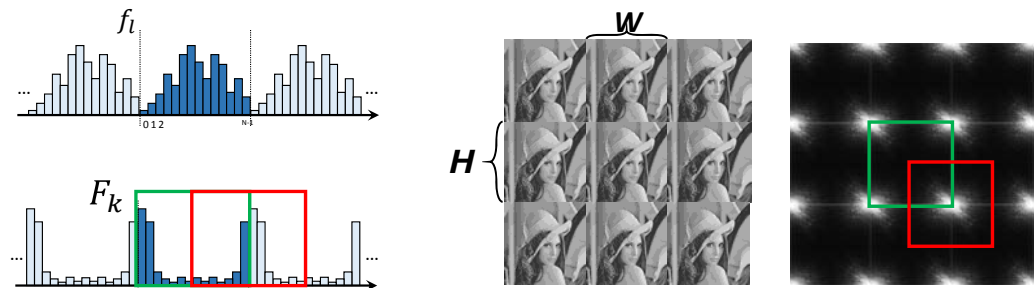
$$F_1 = \frac{1}{8} \left[f_0 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 1}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 1}{8} \right) + f_1 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 1}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 1}{8} \right) + \dots + f_7 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 7}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 7}{8} \right) \right]$$

$$F_2 = \frac{1}{8} \left[f_0 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 2}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 2}{8} \right) + f_1 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 2}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 2}{8} \right) + \dots + f_7 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 14}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 14}{8} \right) \right]$$

$$F_3 = \frac{1}{8} \left[f_0 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 3}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 3}{8} \right) + f_1 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 3}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 3}{8} \right) + \dots + f_7 \left(\cos \frac{2\pi \cdot 21}{8} + i \sin \frac{2\pi \cdot 21}{8} \right) \right]$$

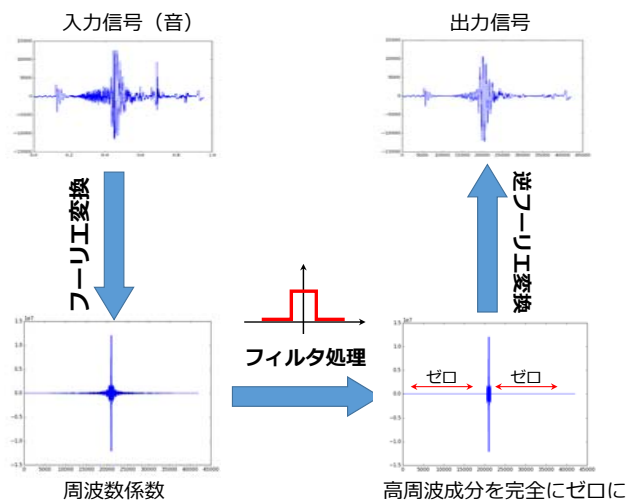
⋮

Shiftの話



- フーリエ変換を実装すると、ピークが端に来る変換結果になる
 - 上図緑四角: これは間違いじゃない
 - 低周波成分を中心においたほうが分かりやすいので 上図赤四角の位置を出力することが多い
 - このshiftを行なう関数が用意されていることも → `np.fft.ifftshift()`

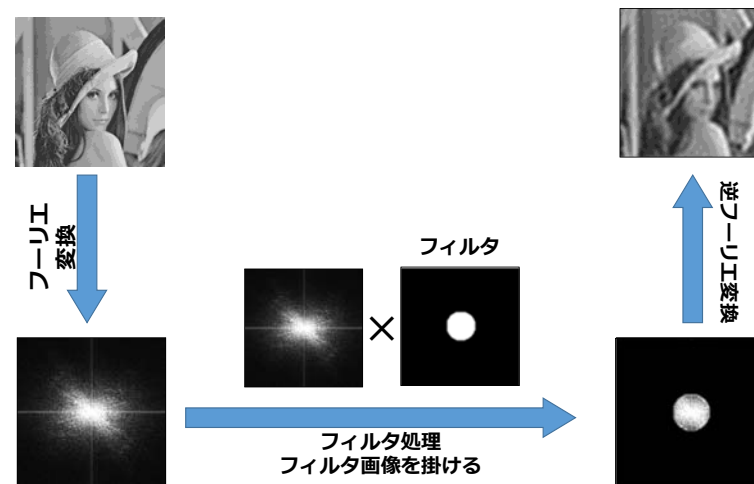
周波数フィルタリング (音)



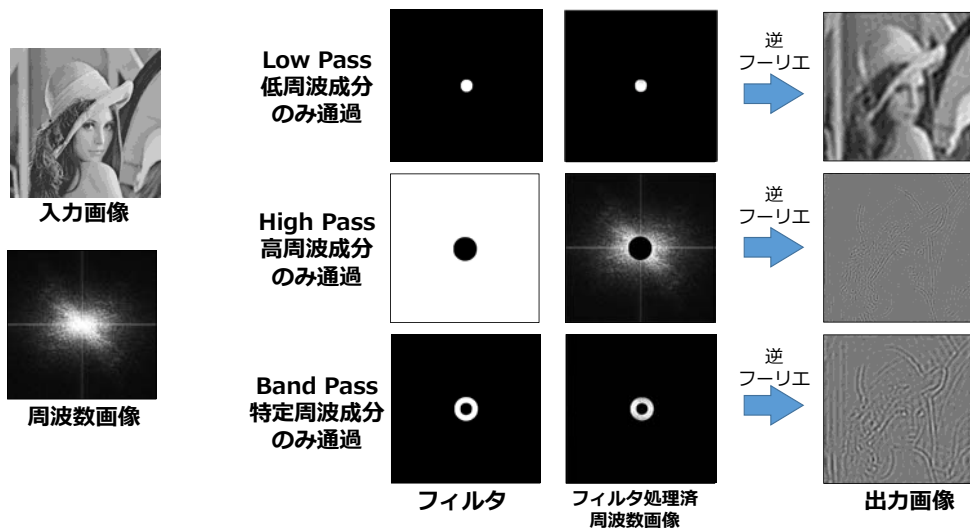
フーリエ変換により周波数を考慮したfilterが設計できる

1. フーリエ変換し
2. 周波数空間でフィルタを掛け
3. 逆フーリエ変換

周波数フィルタリング (画像)

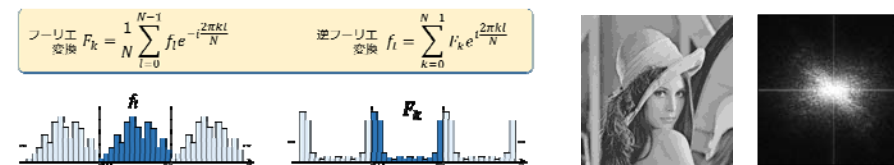


周波数フィルタリング (画像)



まとめ：離散フーリエ変換と周波数フィルタ

離散フーリエ変換 (1D/2D) の実装方法を解説した



周波数空間でマスクを掛ける周波数フィルタを紹介した

