デジタルメディア処理1

担当: 井尻 敬

デジタルメディア処理1、2017（後期）

09/26　イントロダクション1：デジタル画像とは，量子化と標本化，Dynamic Range
10/03　イントロダクション2：デジタルカメラ，人間の視覚，表色系
10/10　フィルタ処理1：トーンカーブ，線形フィルタ
10/17　フィルタ処理2：非線形フィルタ，ハーフトーニング
10/24　フィルタ処理3：離散フーリエ変換と周波数フィルタリング
11/07　前半のまとめと中間試験
11/14　画像処理演習：python入門　(演習室)
11/21　画像処理演習：フィルタ処理 (演習室)
11/28　画像処理演習：フィルタ処理 (演習室)
12/05　画像処理演習：フィルタ処理 (演習室)
12/12　画像の幾何変換１：アファイン変換
12/19　画像の幾何変換２：画像の補間
01/16　画像復元：ConvolutionとDe-convolution（変更する可能性有り）
01/23　後半のまとめと期末試験

Contents

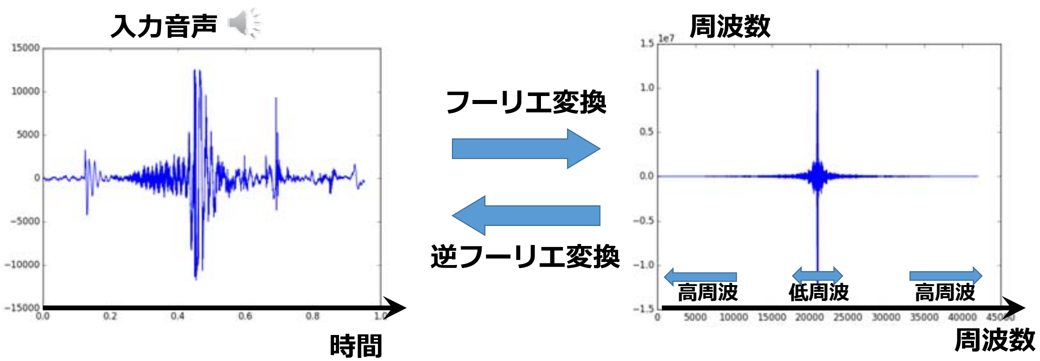
達成目標
- フーリエ級数展開の概要を説明できる
- 離散フーリエ変換を計算できる
- 周波数フィルタ処理の計算法と効果を説明できる

Contents
- フーリエ変換の概要
- フーリエ級数展開
- オイラーの式と複素数表現
- 離散フーリエ変換
- 周波数フィルタリング

FourierSound.py

フーリエ変換とは（音）

- 横軸が時間の関数を、横軸が周波数の関数に変換する手法

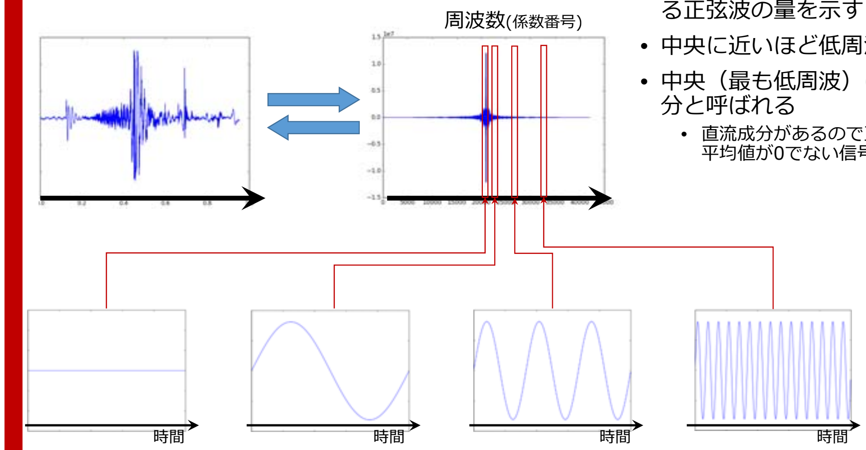


注) グラフ縦軸は音圧

注) グラフ横軸は係数番号（Hzではない）
グラフ縦軸は係数の実部

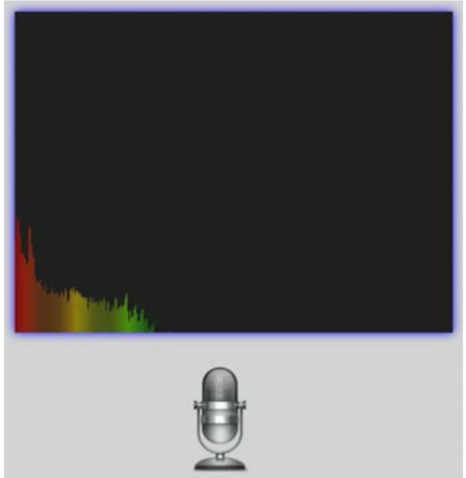
FourierSound.py

フーリエ変換とは（音）



- フーリエ変換後の関数は元信号に含まれる正弦波の量を示す
- 中央に近いほど低周波，外ほどが高周波
- 中央（最も低周波）は，定数項で直流成分と呼ばれる
  - 直流成分があるので正弦波の組み合わせでも平均値が0でない信号を作れる

※下の波はイメージ
※本来はもっともっと細かいです。



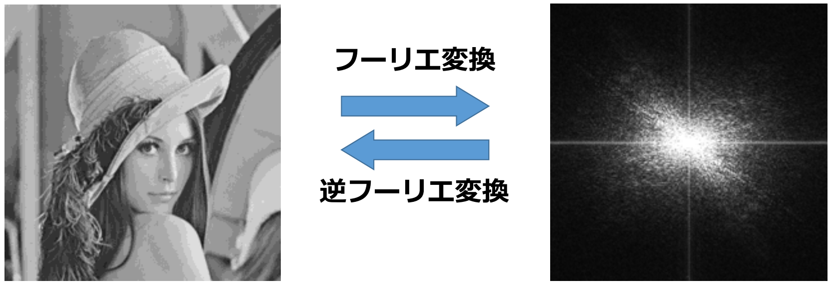
音の実時間フーリエ変換

データ量に依存するが1D/2Dのフーリエ変換は高速なので実時間解析可能

Spector Analyzer
by Hidetomo Kataoka @ 立命館大

フーリエ変換とは （画像）

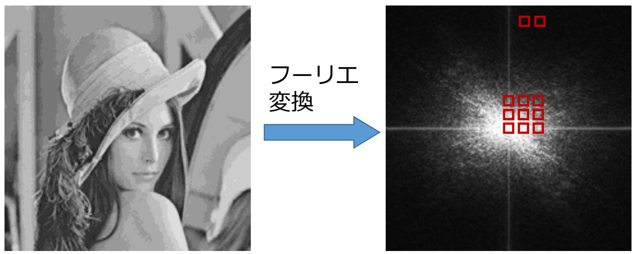
- 横軸が時間/空間の関数を、横軸が周波数の関数に変換する手法

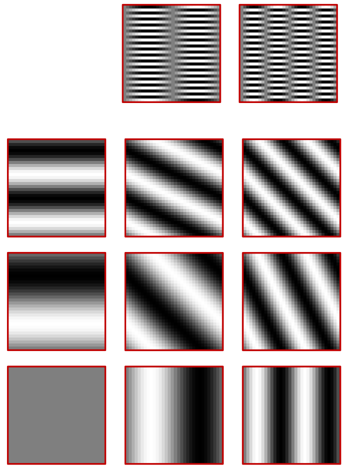


画像
(2D空間に画素が並ぶ)

周波数画像
(画素は特定周波数の大きさを示す)

フーリエ変換とは （画像）





- フーリエ変換後の画像の画素は元信号に含まれる正弦波の量を示す
- 中央付近が低周波，外側が高周波
- 中央画素は，定数項（直流成分）

→ 任意の画像はしましま画像の和で表現できる

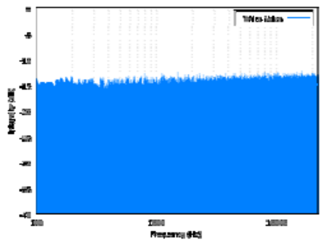
この図はイメージです
本来は現画像と同サイズでもっと細かいです

フーリエ変換とは（画像）

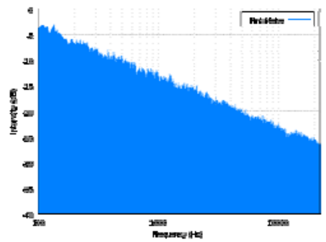
FourierPaint.py
FourierImg.py

余談 (ノイズ)

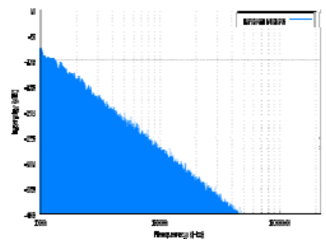
ノイズ（雑音）には，それが含む周波数の分布に応じて特定の名前が付いたものがある



ホワイトノイズ
スペクトルが一様に分布



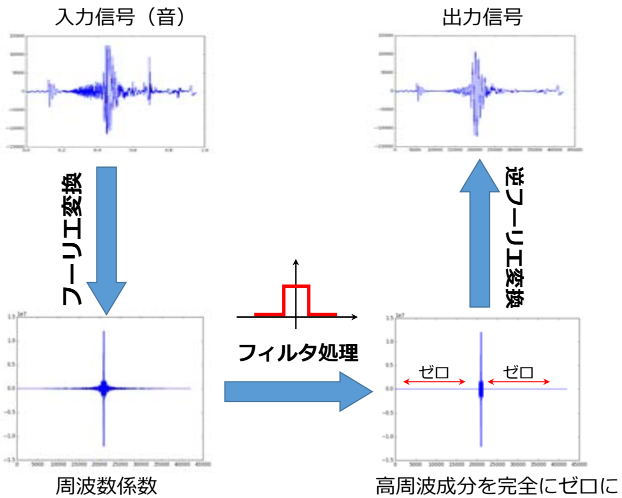
ピンクノイズ
スペクトル分布が 1/fに比例



ブラウンノイズ
スペクトル分布が $1/f^2$に比例

周波数フィルタリング（音）

FourieSound.py



フーリエ変換により周波数を考慮したfilterが設計できる

1. フーリエ変換し
2. 周波数空間でフィルタを掛け
3. 逆フーリエ変換

周波数フィルタリング（音）

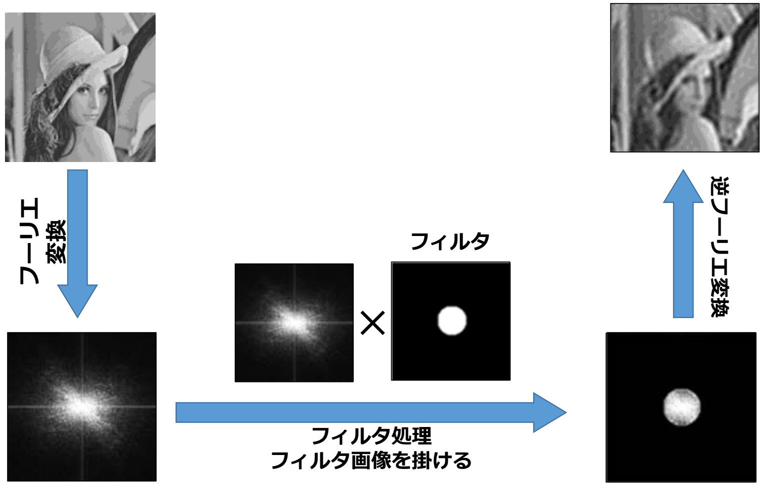
イコライザ

周波数ごとにボリュームを調整する音質調整器

1. 音源をフーリエ変換し
2. 周波数ごとにフィルタを掛け
3. 逆フーリエ変換

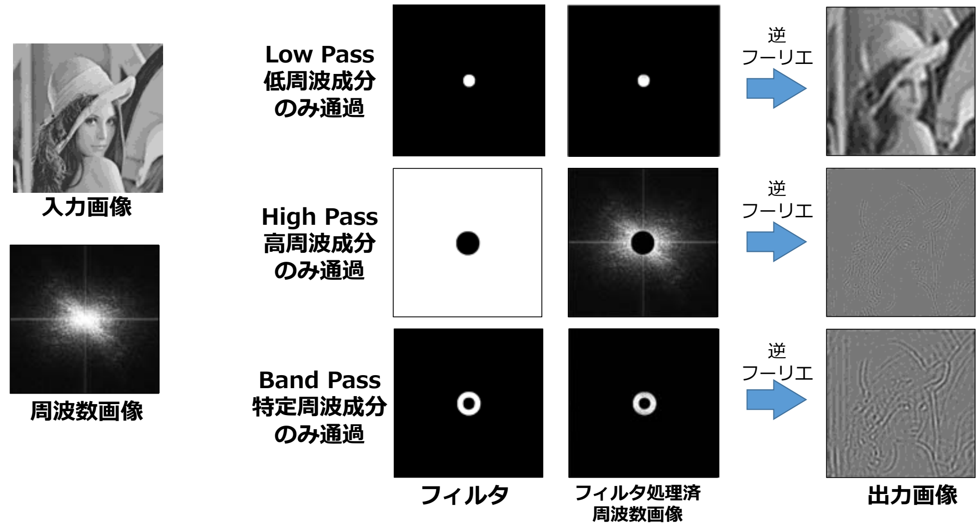
Itunesのイコライザ

周波数フィルタリング（画像）



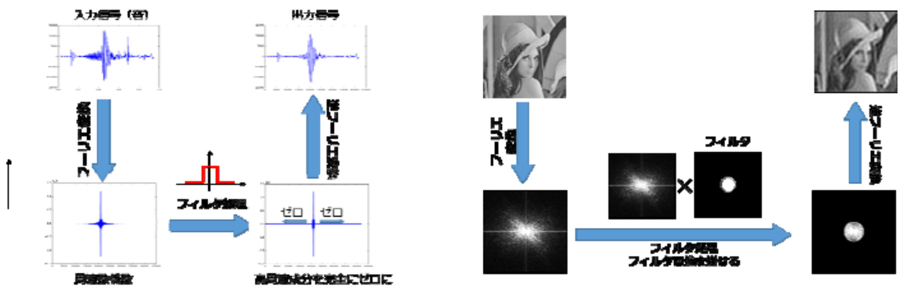
説明のためLowpassの
半径を大きく可視化
本当はもっと小さい

周波数フィルタリング（画像）



まとめ：音・画像のフーリエ変換の概要

- フーリエ変換は，横軸時間の関数を横軸周波数の関数に変換する
  - 逆フーリエ変換も定義される
  - 2次元フーリエ変換は画像へ適用できる
  - 周波数空間でフィルタ処理すると，周波数に特化した信号処理が可能



フーリエ級数展開（の簡単な説明）

注意)
本講義では，フーリエ変換の意味的な理解と画像処理応用に重点を置きます．
証明と導出nの詳細は，信号処理の講義をとるか「**金谷健一:これなら分かる応用数学教室**」を参照してください．

練習

三角関数を合成せよ

$$a \sin\theta + b\cos\theta$$

nとmを非負整数として以下を計算せよ

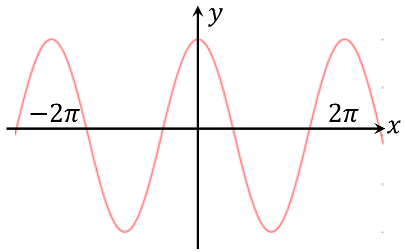
$$\int_{-T/2}^{T/2} \sin\frac{2\pi k}{T}x \cos\frac{2\pi l}{T}x\,dx$$

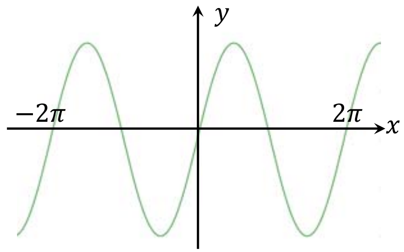
$$\int_{-T/2}^{T/2} \sin\frac{2\pi k}{T}x \sin\frac{2\pi l}{T}x\,dx$$

$$\int_{-T/2}^{T/2} \cos\frac{2\pi k}{T}x \cos\frac{2\pi l}{T}x\,dx$$

三角関数

$$y = \cos x \qquad y = \sin x$$

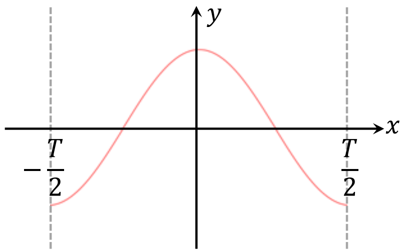


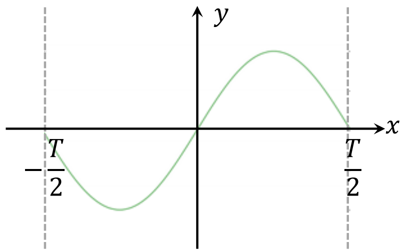


まあこれはいいですよね

三角関数

$$y = \cos\frac{2\pi}{T}x = \cos\omega_0 x \qquad y = \sin\frac{2\pi}{T}x = \sin\omega_0 x$$

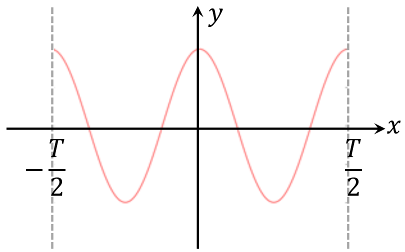


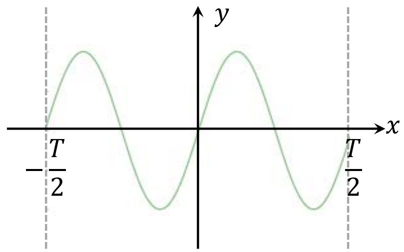


Tを周期，ω_0を基本(角)周波数と呼びます
[-T/2,T/2]でひと周期の波を取得できました

三角関数

$$y = \cos 2\omega_0 x \qquad y = \sin 2\omega_0 x$$

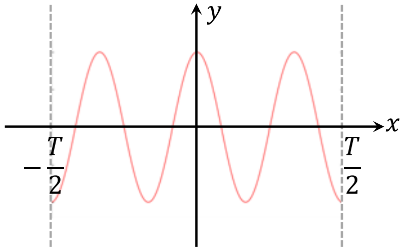


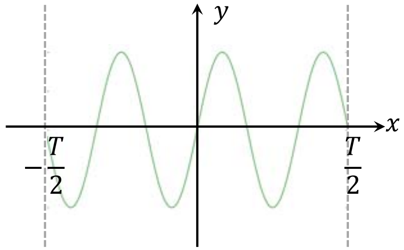


三角関数の引数を２倍すると，周波数が2倍に、周期が1/2倍になります

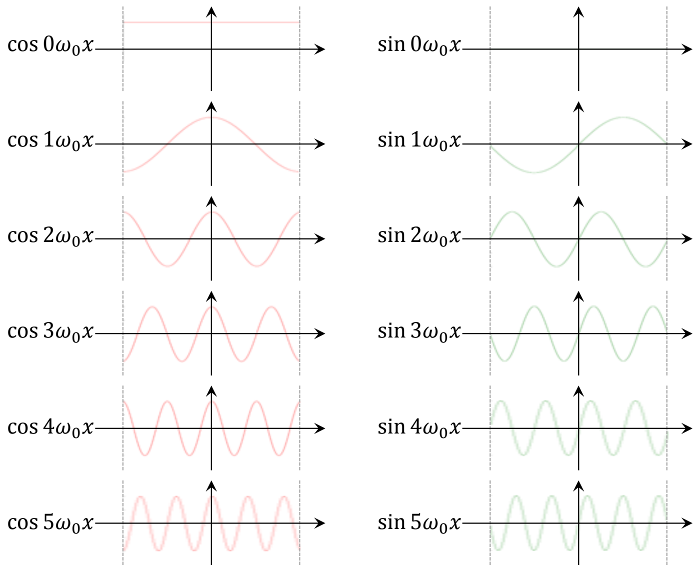
三角関数

$y = \cos 3\omega_0 x$　　　$y = \sin 3\omega_0 x$

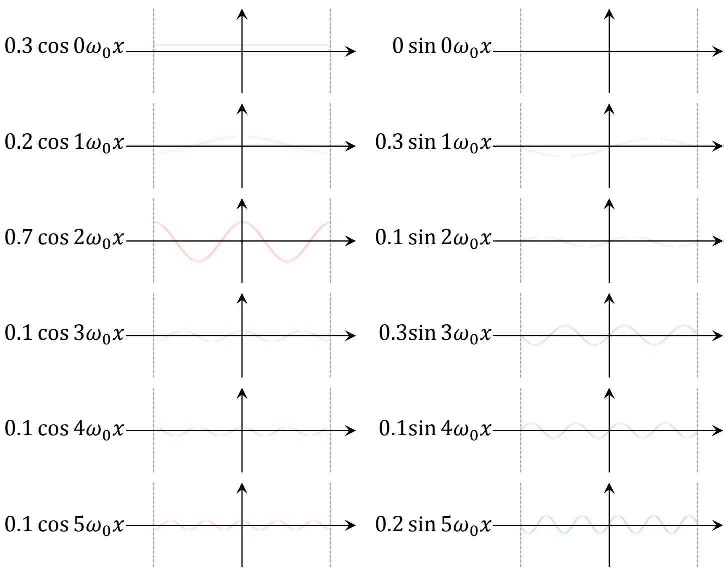




三角関数の引数を3倍すると，周波数が3倍に、周期が1/3倍になります



こんな感じで基本周波数の整数倍の波を考える

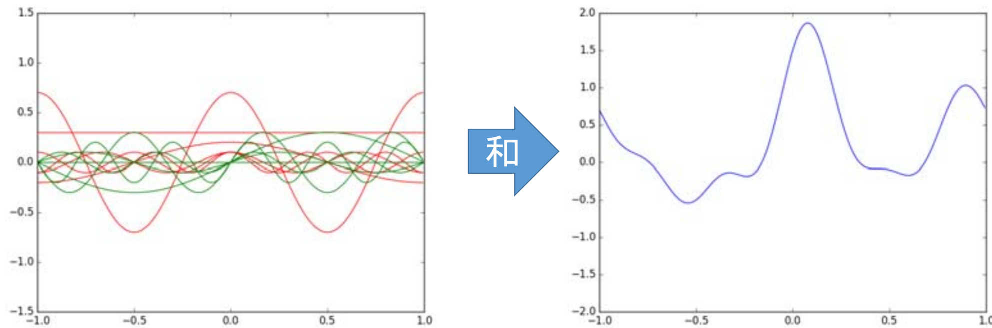


こんな感じで基本周波数の整数倍の波を考える

それぞれを定数倍する
（今回はランダムに）

で、それを全部足し合わせてみる

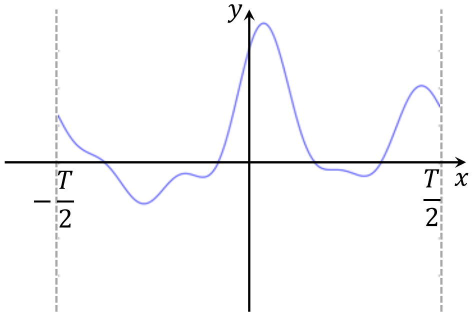
$$0.3 \cos 0\omega_0 x + 0.2 \cos 1\omega_0 x + 0.7 \cos 2\omega_0 x + 0.1 \cos 3\omega_0 x + 0.1 \cos 4\omega_0 x + 0.1 \cos 5\omega_0 x + 0.0 \sin 0\omega_0 x + 0.3 \sin 1\omega_0 x + 0.1 \sin 2\omega_0 x + 0.3 \sin 3\omega_0 x + 0.1 \sin 4\omega_0 x + 0.2 \sin 5\omega_0 x$$



フーリエ級数展開のとても簡単な説明

(1)[-T/2,T/2]の周期関数は，周期はT/k (kは正整数)の三角関数の
重ね合わせに分解できる

(2)合成後の周期関数を受け取ると，この合成後の波から合成前の
各関数の係数を推定できる



$0.3\cos 0\omega_0 x$	$0.0\sin 0\omega_0 x$
$0.2\cos 1\omega_0 x$	$0.3\sin 1\omega_0 x$
$0.7\cos 2\omega_0 x$	$0.1\sin 2\omega_0 x$
$0.1\cos 3\omega_0 x$	$0.3\sin 3\omega_0 x$
$0.1\cos 4\omega_0 x$	$0.1\sin 4\omega_0 x$
$0.1\cos 5\omega_0 x$	$0.2\sin 5\omega_0 x$

『この元信号の中には，$\cos 2\omega_0 x$の成分が0.7
だけ含まれている』というのが分かる

フーリエ級数展開のとても簡単な説明

(2)合成後の周期関数$f(x)$を受け取ると，この合成後の波から合成前
の各関数の係数を推定する **←どうやって？？**

例 $\cos 2\omega_0 x$ の係数を知りたい場合…

1) $f(x)$に$\cos 2\omega_0 x$ を掛けた関数を作る

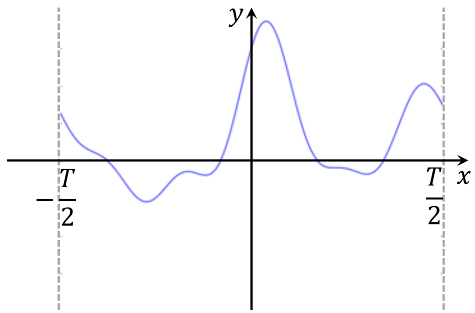
$$f(x)\cos 2\omega_0 x$$

2) 係数 $\frac{2}{T}$ もかける

$$\frac{2}{T} f(x)\cos 2\omega_0 x$$

3) これを周期分だけ積分すると係数が得られる

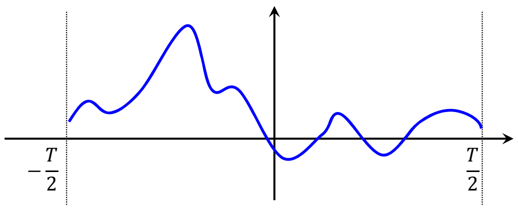
$$係数 = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)\cos\ 2\omega_0 t\ dt$$



フーリエ級数

区間$\left[-\frac{T}{2},\frac{T}{2}\right]$上の連続関数$f(t)$は、

フーリエ級数で表現できる．



$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty}(a_k\cos k\omega_0 t + b_k \sin k\omega_0 t)$$

$$a_k = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)\cos k\omega_0\, t\ dt$$

$$b_k = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)\sin k\omega_0 t\ dt$$

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$ ：基本周波数

※天下り的な説明で済みません．ここではそういう事実が
あると知っておいてください．

※詳細な導出と証明は，信号処理の講義，または，『これ
なら分かる応用数学教室（金谷健一著）』を参照

フーリエ級数

区間$\left[-\frac{T}{2},\frac{T}{2}\right]$上の連続関数$f(t)$は、

フーリエ級数で表現できる．

$$f(t) = \frac{a_0}{2}$$

$$+a_1\cos 1\omega_0 t + b_1\sin 1\omega_0 t$$

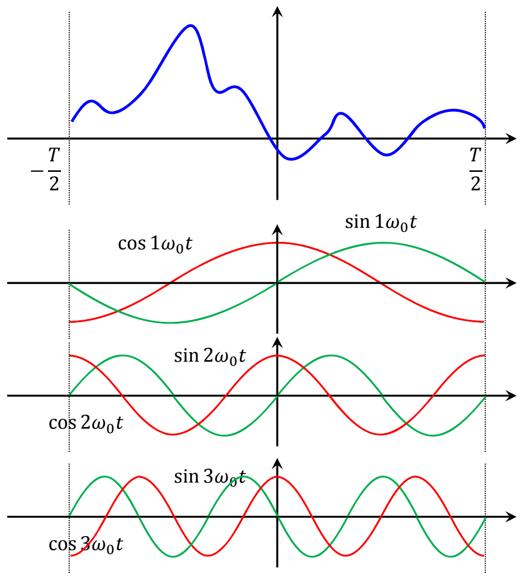
$$+a_2\cos 2\omega_0 t + b_2\sin 2\omega_0 t$$

$$+a_3\cos 3\omega_0 t + b_3\sin 3\omega_0 t$$

$$+\cdots$$

基本周波数

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$

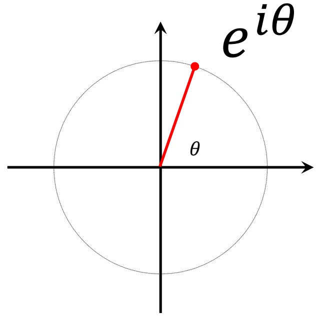


Contents

- フーリエ変換の概要
- フーリエ級数展開
- **オイラーの式と複素数表現**
- 離散フーリエ変換
- 周波数フィルタリング

オイラーの式

$$e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta$$



$e^{i\theta}$ はガウス平面における単位円に乗る

これはもうこういう表記法だと思って覚えてください

練習) 複素数の積を求めよ

- $a\,(\cos\theta + i\sin\theta) * b\,(\cos\phi + i\sin\phi\quad)$

以下の関係を証明せよ

- $e^{i\theta}e^{i\phi} = e^{i(\theta+\phi)}$
- $\left(e^{i\theta}\right)^n = e^{in\theta}$
- $\cos\theta = \frac{e^{i\theta}+e^{-i\theta}}{2}$
- $\sin\theta = \frac{e^{i\theta}-e^{-i\theta}}{2i}$

フーリエ級数の複素数表現

区間$\left[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}\right]$上の連続関数$f(t)$は、フーリエ級数で表現できる.

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty}(a_k \cos k\omega_0 t + b_k \sin k\omega_0 t)$$

$$a_k = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)\cos k\omega_0\, t\, dt$$

$$b_k = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)\sin k\omega_0 t\, dt$$

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$ ：基本周波数

$$\cos\theta = \frac{e^{i\theta}+e^{-i\theta}}{2}$$

$$\sin\theta = \frac{e^{i\theta}-e^{-i\theta}}{2i}$$

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t}$$

$$C_k = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)e^{-ik\omega_0 t}dt$$

練習: 下の式(1)-(5)より，式(6),(7)を導け

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty}(a_k \cos k\omega_0 t + b_k \sin k\omega_0 t) \quad \dots(1)$$

$$a_k = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0\, t\, dt \quad \dots(2)$$

$$b_k = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t\, dt \quad \dots(3)$$

$$\cos\theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2} \quad \dots(4)$$

$$\sin\theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i} \quad \dots(5)$$

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t} \quad \dots(6)$$

$$C_k = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t} dt \quad \dots(7)$$

以下のフーリエ級数展開が成り立つものとする．

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty}(a_k \cos k\omega_0 t + b_k \sin k\omega_0 t), \quad \dots(1)$$

$$a_k = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0\, t\, \mathrm{d}t, \quad \dots(2)$$

$$b_k = \frac{2}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t\, \mathrm{d}t\,. \quad \dots(3)$$

一方オイラーの式より，

$$\cos\theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}, \qquad \sin\theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i} \quad \dots(4)$$

が得られる．

式(4)を式(1)へ代入し整理すると、

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty}\left(a_k \frac{e^{ik\omega_0 t} + e^{-ik\omega_0 t}}{2} + b_k \frac{e^{k\omega_0 t\theta} - e^{-k\omega_0 t\theta}}{2i}\right)$$

$$= \frac{a_0}{2} + \frac{1}{2}\sum_{k=1}^{\infty}\left(a_k\left(e^{ik\ \ _0 t} + e^{-ik\omega_0 t}\right) - ib_k\left(e^{k\omega_0 t\theta} - e^{-k\omega_0 t\theta}\right)\right)$$

$$= \frac{a_0}{2} + \frac{1}{2}\sum_{k=1}^{\infty}\left((a_k - ib_k)e^{ik\ \ _0 t} + b_k(a_k + ib_k)e^{-k\omega_0 t\theta}\right)$$

$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t} \quad \dots(5)$$

ただし，

$$C_k = \begin{cases} \frac{a_k - ib_k}{2} & k > 0 \\ \frac{a_0}{2} & k = 0 \\ \frac{a_{-k} + ib_{-k}}{2} & k < 0 \end{cases} \quad \dots(6)$$

と置いた．

また，式(6)に式(2)(3)を代入し整理すると，

$$\frac{a_k - ib_k}{2} = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0\, t\, dt - i\frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t\, \mathrm{d}t$$

$$= \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)(\cos k\omega_0\, t - i \sin k\omega_0 t)\mathrm{d}t$$

$$= \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t}\mathrm{d}t \quad \dots(7)$$

$$\frac{a_{-k} + ib_{-k}}{2} = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos -k\omega_0 t\ \mathrm{d}t + i\frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin -k\omega_0 t\, \mathrm{d}t$$

$$= \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)(\cos k\omega_0\, t - i \sin k\omega_0 t)\mathrm{d}t$$

$$= \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t}\mathrm{d}t \quad \dots(8)$$

$$\frac{a_0}{2} = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t)\mathrm{d}t = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-i0\omega_0 t}\mathrm{d}t \quad \dots(9)$$

上記(5,6,7,8,9)より，

$$f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t}\ ,$$

$$C_k = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t}\mathrm{d}t \quad \dots(10)$$

フーリエ級数展開の複素数表現が得られる．

まとめ: フーリエ級数展開

※今回は導出と証明を省きました
詳しく知りたい人は教科書参照

- オイラーの式　$e^{i\theta} = \cos\theta + i \sin\theta$

  $e^{i\theta}e^{i\phi} = e^{i(\theta+\phi)}$, $\left(e^{i\theta}\right)^n = e^{in\theta}$, $\cos\theta = \frac{e^{i\theta}+e^{-i\theta}}{2}$, $\sin\theta = \frac{e^{i\theta}-e^{-i\theta}}{2i}$

- フーリエ級数展開：周期Tを持つ関数は正弦波の重ね合せで表現可

  $f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty}(a_k \cos k\omega_0 t + b_k \sin k\omega_0 t)$,　$a_k = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos k\omega_0\, t\, dt$,　$b_k = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin k\omega_0 t\, dt$

- フーリエ級数展開 (複素数表現)：

  上式にオイラーの式を代入すると以下のように変形できる

  $f(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{ik\omega_0 t}$, $C_k = \frac{1}{T}\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-ik\omega_0 t} dt$

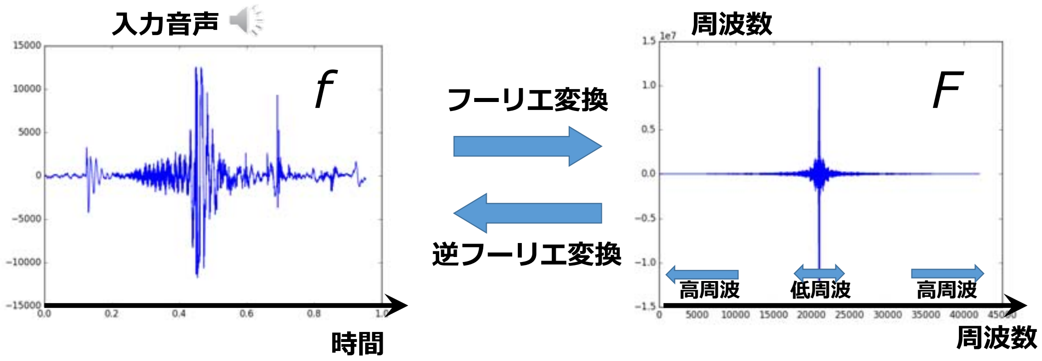
Contents

- フーリエ変換の概要
- フーリエ級数展開
- オイラーの式と複素数表現
- **離散フーリエ変換**
- 周波数フィルタリング

フーリエ変換とは

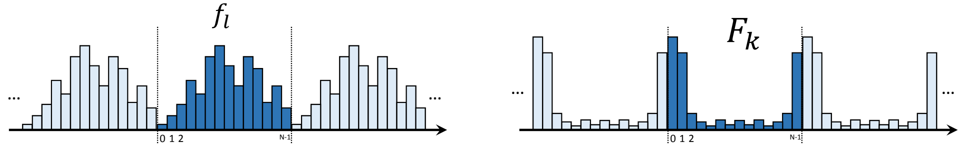
FourierSound.py

- 横軸が時間の関数を、横軸が周波数の関数に変換する手法



離散フーリエ変換（1D）

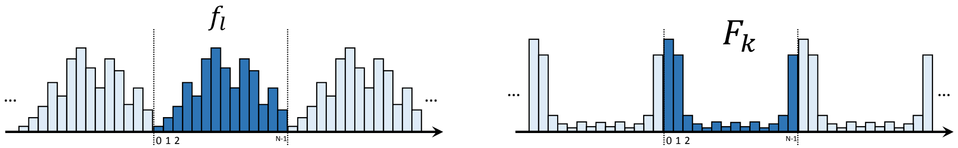
フーリエ変換 $F_k = \frac{1}{N}\sum_{l=0}^{N-1} f_l e^{-i\frac{2\pi kl}{N}}$　　逆フーリエ変換 $f_l = \sum_{k=0}^{N-1} F_k e^{i\frac{2\pi kl}{N}}$



- 周期Nの離散値f_lを周期Nの離散値F_kに変換する
- f_lとF_kは複素数（**ただしf_lは実数列のことが多い**）
- f_lが実数の場合$F_k = \overline{F_{-k}}$が成り立つ（$F_{-k} = F_{N-k}$）

離散フーリエ変換（1D）

フーリエ変換 $F_k = \frac{1}{N}\sum_{l=0}^{N-1} f_l \left(\cos\frac{2\pi kl}{N} - i\sin\frac{2\pi kl}{N}\right)$　　逆フーリエ変換 $f_l = \sum_{k=0}^{N-1} F_k \left(\cos\frac{2\pi kl}{N} + i\sin\frac{2\pi kl}{N}\right)$



- 周期Nの離散値f_lを周期Nの離散値F_kに変換する
- f_lとF_kは複素数（**ただしf_lは実数列のことが多い**）
- f_lが実数の場合$F_k = \overline{F_{-k}}$が成り立つ（$F_{-k} = F_{N-k}$）

離散フーリエ変換の計算例

$F_k = \frac{1}{N}\sum_{l=0}^{N-1} f_l e^{-i\frac{2\pi kl}{N}}$

↑複素数とかでできて
ややこしそうだけど
ただの和分

$N = 8$ のとき

入力：$f_0, f_1, f_2, f_3, f_4, f_5, f_6, f_7,$

$$F_0 = \frac{1}{8}\left[f_0\left(\cos\frac{2\pi 0}{N} + i\sin\frac{2\pi 0}{N}\right) + f_1\left(\cos\frac{2\pi 0}{N} + i\sin\frac{2\pi 0}{N}\right) + \cdots + f_7\left(\cos\frac{2\pi 0}{N} + i\sin\frac{2\pi 0}{N}\right)\right]$$

$$F_1 = \frac{1}{8}\left[f_0\left(\cos\frac{2\pi 0}{N} + i\sin\frac{2\pi 0}{N}\right) + f_1\left(\cos\frac{2\pi 1}{N} + i\sin\frac{2\pi 1}{N}\right) + \cdots + f_7\left(\cos\frac{2\pi 7}{N} + i\sin\frac{2\pi 7}{N}\right)\right]$$

$$F_2 = \frac{1}{8}\left[f_0\left(\cos\frac{2\pi 0}{N} + i\sin\frac{2\pi 0}{N}\right) + f_1\left(\cos\frac{2\pi 2}{N} + i\sin\frac{2\pi 2}{N}\right) + \cdots + f_7\left(\cos\frac{2\pi 14}{N} + i\sin\frac{2\pi 14}{N}\right)\right]$$

$$F_3 = \frac{1}{8}\left[f_0\left(\cos\frac{2\pi 0}{N} + i\sin\frac{2\pi 0}{N}\right) + f_1\left(\cos\frac{2\pi 3}{N} + i\sin\frac{2\pi 3}{N}\right) + \cdots + f_7\left(\cos\frac{2\pi 21}{N} + i\sin\frac{2\pi 21}{N}\right)\right]$$

⋮

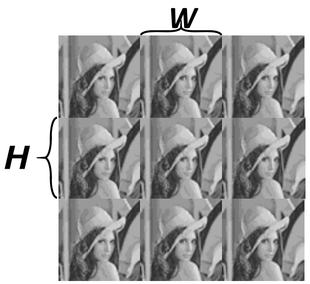
離散フーリエ変換（2D）

フーリエ変換：

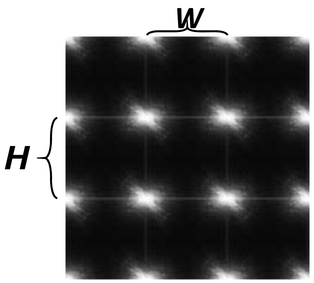
$$F_{uv} = \frac{1}{WH}\sum_{y=0}^{H-1}\sum_{x=0}^{W-1} f_{xy}\, e^{-\frac{2\pi x u}{W}i} e^{-\frac{2\pi y v}{H}i}$$

逆フーリエ変換：

$$f_{xy} = \sum_{v=0}^{H-1}\sum_{u=0}^{W-1} F_{uv}\, e^{\frac{2\pi x u}{W}i} e^{\frac{2\pi y v}{H}i}$$



f_{xy}



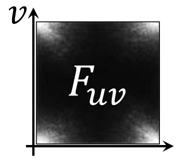
F_{uv}

縦横方向に周期H/Wで繰り返す離散値 f_{xy}を，離散値 F_{uv}に変換

f_{xy}とF_{uv}は複素数列．

ただし，f_{xy}は画像（実数列）のことが多い

$$f_{xy} = \sum_{v=0}^{H-1}\sum_{u=0}^{W-1} F_{uv}\, e^{\left(\frac{2\pi x u}{W}+\frac{2\pi y v}{H}\right)i}$$

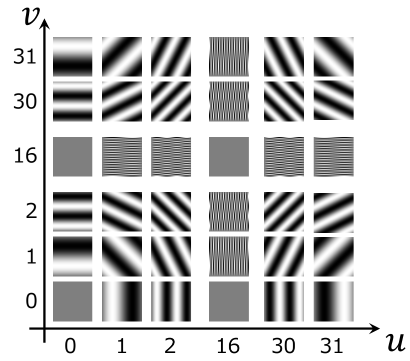


係数画像

- $F_{0,0}$は定数（直流成分）の係数
- $F_{u,v}$は，画像区間において『縦にu回・横にv回振動する正弦波画像』の係数
- U=v=N/2がもっとも高周波で，u=N-1はu=1の正弦波と同じ周波数（位相は逆）

W=H = 32のときの

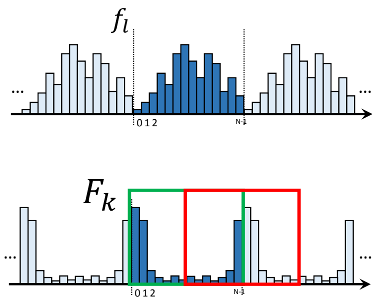
$$sin\left(\frac{2\pi x u}{W}+\frac{2\pi y v}{H}\right)$$

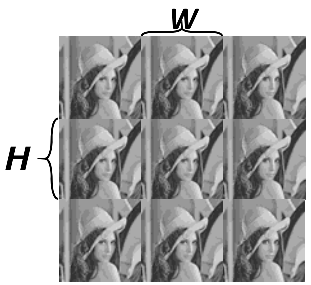


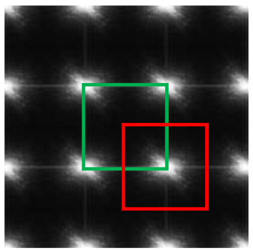
$F_{u,v}$は上の (u,v)番目の画像の係数

実際は$F_{u,v}$は複素数画像

Shiftの話





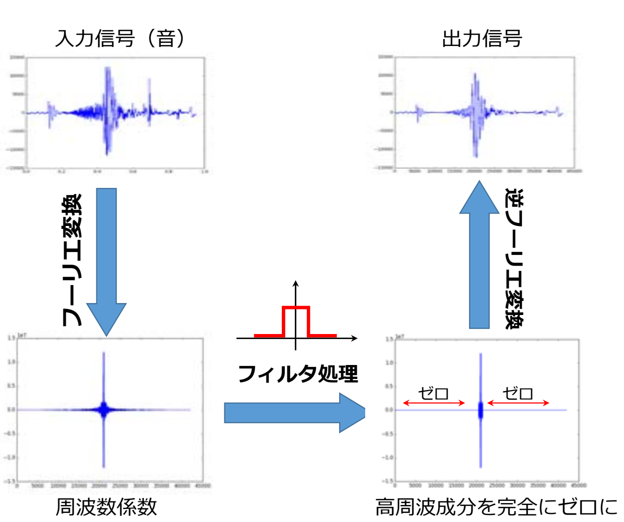


- フーリエ変換を実装すると，ピークが端に来る変換結果になる
  - **上図緑四角**：これは間違いじゃない
  - 低周波成分を中心においたほうが分かりやすいので**上図赤四角**の位置を出力することが多い
  - このshiftを行なう関数が用意されていることも → np.fft.ifftshift()

Contents

- フーリエ変換の概要
- フーリエ級数展開
- オイラーの式と複素数表現
- 離散フーリエ変換
- **周波数フィルタリング**

周波数フィルタリング（音）

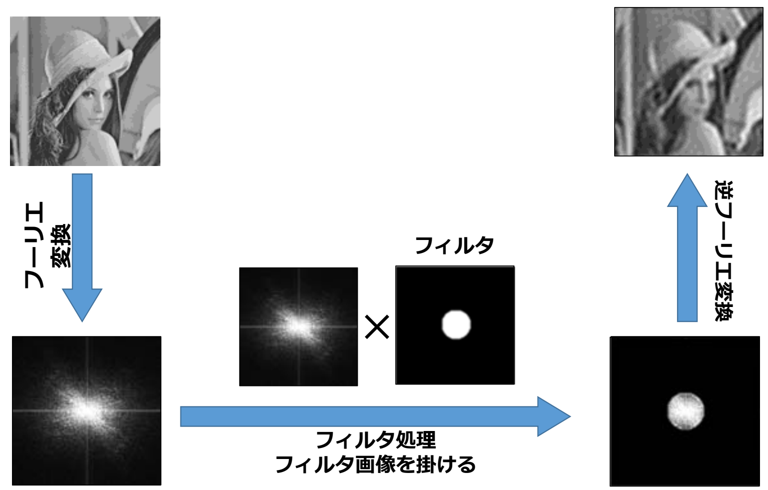


フーリエ変換により周波数を考慮したfilterが設計できる

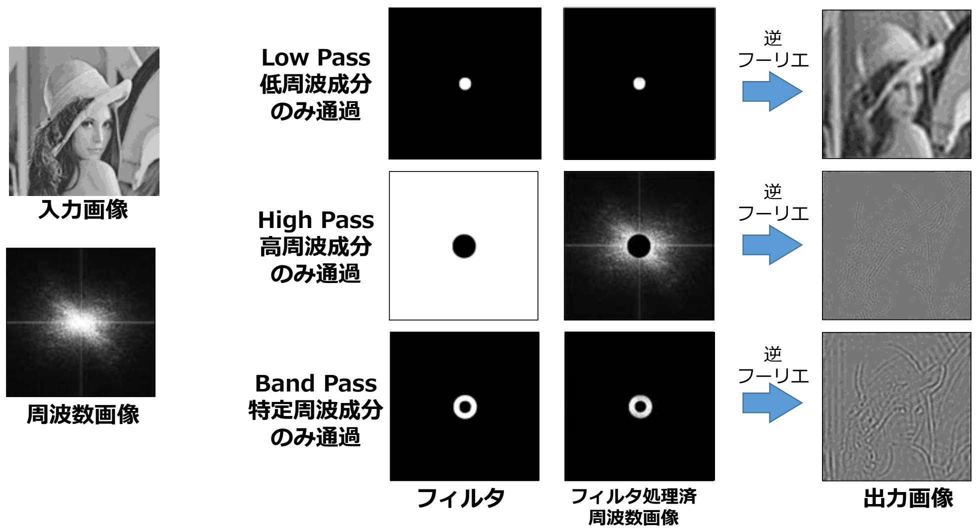
1. フーリエ変換し
2. 周波数空間でフィルタを掛け
3. 逆フーリエ変換

さっきのスライドです！

周波数フィルタリング（画像）

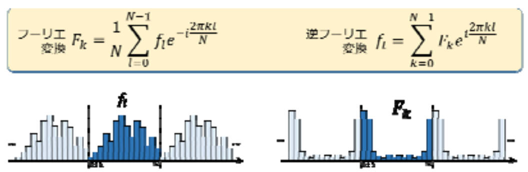


周波数フィルタリング（画像）



まとめ：離散フーリエ変換と周波数フィルタ

離散フーリエ変換（1D/2D）の実装方法を解説した



周波数空間でマスクを掛ける周波数フィルタを紹介した